

个人简历



个人信息

姓名：邓圣龙
电话：13157994506
籍贯：湖北省监利市
博客地址：cennum.top

求职意向：ROS系统软件开发工程师

邮箱：2874dsl@gmail.com
出生年月：2004年1月
毕业院校：武汉晴川学院
github：github.com/cennum



教育背景

2022.09-2026.06

学校名称：武汉晴川学院 专业：电子信息工程
主修课程：电路分析、数字电路与逻辑设计、微机原理与接口技术、嵌入式操作系统、自动控制原理等。



荣誉奖项

2022.09-2025.10

- 2025年全国大学生电子设计大赛 全国三等奖
- 2024年全国大学生电子设计大赛 湖北省二等奖
- 2025智能系统创新设计大赛小米杯 全国三等奖
- CADC2022中国国际飞行器设计挑战赛国家一等奖



实习经历

2023.09—至今

武汉晴飞科技

任职职位：硬件工程师兼无人机飞手

- 主导无人载具高精定位系统、无人机机载视觉软硬件系统项目研发。
- 负责固定翼、多旋翼航模的采购、组装、调试、维修、飞行。
- 受邀前往空军预警学院、海军工程大学、华中师范大学、华中农业大学等机构进行无人机飞行表演二十余次；受邀参加2023年10月第五届国际学员周活动；担任2025年大冶市、荆州市城市文旅宣传片穿越机飞手。



技能与实战

技能：

- 熟练使用C/C++，python编程语言，熟悉C++的新特性与面对对象编程，熟练使用QT5编写应用程序。
- 精通linux操作系统，擅长linux开发环境配置，项目复现与实际部署，掌握git、gcc、docker等常用工具，熟练使用bash命令行、shell与python脚本，掌握linux嵌入式开发，linux内核裁剪编译移植，解决项目配置中的各种问题。
- 精通ROS2机器人操作系统，经历充分的项目实战，熟悉ros2机器人仿真/实机开发与调试，熟悉激光、视觉SLAM建图，定位系统，传感器标定、数据处理等；精通嵌入式MicroROS与无人机MavROS的开发。
- 精通嵌入式开发，熟悉各种ARM架构MCU（STM32，ESP32，GD32，MSPM0）开发应用，了解RISCV架构的基本原理与使用，精通各类开发平台（raspberry pi，orange pi，jetson等）。
- 掌握计算机网络基础，掌握个人、企业网络环境配置，服务器搭建；熟悉网站搭建，数据库配置与操作，了解网络渗透基础。
- 熟悉基本电路原理图、PCB绘制、3D建模、摄影摄像、视频剪辑、图片编辑、航拍无人机、穿越机拍摄。

实战：

- 小米cyberdog2仿生四足实战开发项目，从gazebo仿真到真机实战，熟读开发者文档，实现重定位（ORB-SLAM3+RTAB）；自主导航、实时避障与路径规划（NAV2）；四足姿态控制。
- 四轴空中机器人（无人机）实战项目，从零制作基于ROS2上层控制的ArduPilot固件无人机，采用双目视觉/Fast-lio2+RTAB实现室内定位，yoloV8视觉识别，QT5上位机实时无人机控制，航线规划，信息回传与分析。
- OpenMV视觉机械臂，MiniMax算法实现机械臂与人对弈，24年电赛90分作品。
- 基于QT5的智能家庭控制中枢系统，接入本地AI语言模型，调用各种API实现丰富的功能。
- 个人博客cennum.top从24年8月运营至今，发布技术分享近百篇，CSDN社区累计突破1.5w浏览量，500粉丝持续增长，github开源项目代码。



个人评价

痴迷科技产品，永远保持着对新鲜事物的热爱，动手能力强，项目领导能力强，有较强的逻辑思维能力，做事主动、细心、灵活、有条理，心态积极，责任心强，团队合作意识强。

“怕什么真理无穷，进一寸有一寸的欢喜”探索未知的过程是我最大的乐趣，为开源世界做出贡献是我的梦想。